

Examen licență: 9-11 iulie 2024

Comisia nr.3 (sala A1-7)

prof.dr.ing. Mihaela-Hanako Matcovschi	- președinte
prof.dr.ing. Constantin Florin Căruntu	- membru
ș.l.dr.ing. Silviu-Florin Ostafi	- membru
ș.l.dr.ing. Aleodor-Daniel Ioan	- membru
asist.drd.ing. Teodor Andrei Sauciuc	- secretar
conf.dr.ing. Ștefan Dumbravă	- membru supleant

Mărți - 9.07.2024

Ora	Candidat	Coordonator	Titlul lucrării
09.00-09.20	Marcu George-Emanuel	prof.dr.ing. Mihaela-Hanako Matcovschi	Aplicații ale algebrei Max-Plus în modelarea și analiza sistemelor cu evenimente discrete
09.20-09.40	Pascariu Mirela	prof.dr.ing. Mihaela-Hanako Matcovschi	Studierea unor modele de lanțuri Markov omogene în timp discret. Algoritmul Google PageRank
09.40-10.00	Enache Tudor-Eduard	prof.dr.ing. Mihaela-Hanako Matcovschi	Studierea unor algoritmi clasici și moderni în Criptografie și Steganografie
10.00-10.20	Alui-Ion Mihai Alexandru	prof.dr.ing. Mihaela-Hanako Matcovschi	Dezvoltarea unei aplicații web care utilizează inteligența artificială pentru a oferi suport persoanelor aflate într-o stare de vulnerabilitate emoțională
10.20-10.40	Acsinte Andreea	prof.dr.ing. Constantin-Florin Căruntu	Efectul întârzierilor introduse de rețelele de comunicații asupra sistemului de control al frânării la autovehicule
10.40-11.00	Berea Ovidiu-Florin	prof.dr.ing. Constantin-Florin Căruntu	Proiectarea unui sistem de control hibrid pentru vehicule autonome la trecerile de pietoni nesemnalizate
11.00-11.20	Vacaru Alexandru-Ioan	prof.dr.ing. Constantin-Florin Căruntu	Proiectarea planificatoarelor de traiectorie pentru schimbarea benzilor de circulație
11.20-11.40	Pauză		
11.40-12.00	Popa Bogdan	ș.l.dr.ing. Silviu-Florin Ostafi	Acordarea parametrilor unui regulator PID folosind metoda metaeuristica HARMONY SEARCH
12.00-12.20	Ciobanu Cristian Mihai	ș.l.dr.ing. Silviu-Florin Ostafi	Rezolvarea problemei rucsacului folosind optimizarea bazată pe colonii de furnici
12.20-12.40	Apopei Petrică Adrian	ș.l.dr.ing. Silviu-Florin Ostafi	Aplicație web pentru o firmă de închiriat mașini
12.40-13.00	Sîrghie Adrian	asist.drd.ing. Răzvan Lazăr	Multi-Programator cu acționare remote

Miercuri - 10.07.2024

	Candidat	Coordonator	Titlul lucrării
09.00-09.20	Dinu Paul-Andrei	ș.l.dr.ing. Anca Maxim	Modelarea și controlul unui sistem cu trei rezervoare de apă conectate
09.20-09.40	Ursuleasa Eduard Mihai	ș.l.dr.ing. Anca Maxim	Modelarea și controlul unui sistem Debit-Nivel
09.40-10.00	Brăilescu Andrei	ș.l.dr.ing. Anca Maxim	Modelarea și controlul unui sistem aerodinamic cu două grade de libertate
10.00-10.20	Lupu Rareș-Ștefan	conf.dr.ing. Ștefan Dumbravă	Aplicație software de timp real pentru controlul unui convertor BUCK alimentat de celule solare
10.20-10.40	Mărisac Andrei	conf.dr.ing. Ștefan Dumbravă	Modelarea și controlul unui robot biped
10.40-11.00	Nistor Georgiana	ș.l.dr.ing. Aleodor-Daniel Ioan	Proiectarea și simularea unei rețele neuronale folosind Verilog
11.00-11.20	Pauză		
11.20-11.40	Chiruță Ana-Maria	prof.dr.ing. Corneliu Lazăr	Strategii de control pentru motorul cu reluctanță variabilă
11.40-12.00	Popescu Mihai Daniel	prof.dr.ing. Corneliu Lazăr	Controlul predictiv al motorului sincron cu reluctanță variabilă
12.00-12.20	Pintilie Dana-Ioana	prof.dr.ing. Corneliu Lazăr	Acordarea iterativă prin feedback a reguletoarelor model-free iPID
12.20-12.40	Munteanu Maria-Daniela	prof.dr.ing. Corneliu Lazăr	Proiectarea reguletoarelor model free iPID
12.40-13.00	Blaga Nicoleta-Luciana	prof.dr.ing. Corneliu Lazăr	Controlul mașinii de inducție folosind o omotopie pentru liniarizarea prin feedback

Joi - 11.07.2024

	Candidat	Coordonator	Titlul lucrării
09.00-09.20	Oniciuc Dragoș-George	ș.l.dr.ing. Aleodor-Daniel Ioan	Proiectarea și controlul unui braț robotic folosind microcontroler-ul PIC16F877A
09.20-09.40	Stolniceanu Alexandru	ș.l.dr.ing. Aleodor-Daniel Ioan	Controlul predictiv al motorului sincron cu reluctanță variabilă
09.40-10.00	Rotaru Nicu-Gheorghe	conf.dr.ing. Constantin-Cătălin Dosoftei	Mentenanță predictivă utilizând facilitățile unei platforme IoT
10.00-10.20	Leonte Andrei-Victor-Emanuel	asist.drd.ing. Sofia Huștiu	Urmărirea unei traiectorii de către o dronă Crazyflie 2.0 prin experimente reale
10.20-10.40	Mereuță George-Emil	asist.drd.ing. Sofia Huștiu	Metodă pentru netezirea traiectoriei unei drone
10.40-11.00	Dumitraș Bogdan-Ionuț	asist.drd.ing. Adrian-Paul Botezatu	Analiza stării suprafeței drumurilor pentru autovehicule autonome
11.00-11.20	Pauză		
11.20-11.40	Buhnără Angela-Maria	asist.drd.ing. Teodor-Andrei Sauciuc	Segmentarea semantică a unui braț robotic folosind rețele neuronale de convoluție
11.40-12.00	Butacu Ionel-Cătărlin	asist.drd.ing. Teodor-Andrei Sauciuc	Învățare automată cu ajutorul rețelelor neuronale transformers pentru controlul roboților în medii complexe
12.00-12.20	Butnaru Teodor	asist.dr.ing. Alexandru-Tudor Popovici	Proiectarea și testarea unui sistem de conducere autonomă pentru competiții studentesti
12.20-12.40	Racoviță Eduard	asist.dr.ing. Alexandru-Tudor Popovici	Controlul pentru navigarea autonomă în competiții de vehicule în miniatura